

## Programme des Premières Journées du Réseau Thématique pluridisciplinaire Microrobotique

**Mercredi 6 Novembre 2002, ENS Cachan**

9h00	<b>Accueil des participants</b>
9h30	<b>Ouverture des premières journées :</b> Jacques Citerne, Claude Labit, Michel Nusimovici
10h10	<b>Pause</b>
10h30	<b>Développement d'une cellule de microassemblage (CMA)</b> K. Rochdi, Y. Haddad, S. Dembélé, N. Chaillet (LAB)
10h55	<b>Matrice de micropipettes pour l'insertion mécanique de gènes dans des cellules</b> G. Cabodevilla (LAB et LIMMS), B. Le Piouffle (BIOMIS), H.Fujita (LIMMS)
11h20	<b>La lévitation diamagnétique pour la conception d'un capteur de micro forces</b> M. Boukallel, E. Piat, J. Abadie (LAB)
11h45	<b>Étude comparée de trois micro-actionneurs électromagnétiques linéaires</b> N. Bencheikh, C. Prella (UTC, Laboratoire Roberval)
12h10	<b>Repas à la « Table de Philippe »</b>
14h00	<b>Micro manipulation par adhésion et effets inertiels</b> F. Dionnet, S. Haliyo, S. Régnier (LRP)
14h25	<b>Un dispositif magnétique de micromanipulation d'ovocytes</b> M. Gauthier, E. Piat (LAB)
14h50	<b>Microsystèmes pour la manipulation de cellules</b> F. Guntz (BIOMIS), M. Frénéa (IETR et BIOMIS), L. Griscom (BIOMIS), B. Le Piouffle (BIOMIS)
15h15	<b>Alignement électrostatique d'objet de taille micrométrique</b> A. Gautier, F. Lamarque, C. Prella (UTC, Laboratoire Roberval)
15h40	<b>Pause</b>
16h10	<b>Téléopération micro endoscopique pour le diagnostic et l'intervention industrielle</b> A. Ferreira, J.G. Fontaine (ENSIB, LVR), M. De Mathelin (LSIIT)
16h35	<b>Conception et évaluation de micro endoscopes basées sur les algorithmes évolutionnaires</b> F. Chapelle, P. Bidaud (LRP), G. Dumont (IRISA)
17h00	<b>Action spécifique : Systèmes et Circuits Bio-Inspirés</b> N. Le fort-Piat (LAB), L. Naviner (LTCI)
17h15	<b>Action Spécifique : « MOC : Microrobot On Chip »</b> N. Chaillet
17h45	<b>Départ Navette de retour à Rennes</b>

## Jeudi 7 novembre, IRISA

9h00	<b>Poussée de micro billes assistée par vision</b> M. Dauge, S. Dembélé, P. Rougeot, N. Chaillet (LAB)
9h25	<b>Contribution de la réalité virtuelle pour la micro manipulation</b> C. Anthierens, J-L Impagliazzo (LIISIM), P. Rougeot, N. Chaillet (LAB)
9h50	<b>Conception et réalisation d'un microrobot pour la colonoscopie</b> G. Thomann, T. Redarce, M. Betemps
10h15	<b>Méthodes de conception de structures flexibles à l'échelle mésoscopique</b> P. Bernardoni, C. Bidard (CEA FAR LIST), F. Gosselin, P. Bidaud (LRP)
10h40	<b>Pause</b>
11h10	<b>Visite en deux groupes</b> en alternance (2 fois 35 minutes) des activités des projets SIAMES et VISTA
12h30	<b>Repas au restaurant universitaire</b>
14h00	<b>OSCAR, capteur neuromimétique pour le contrôle visuo-moteur de microrobots autonomes</b> S. Viollet, N. Franceschini (Biorobotique, Mouvement et Perception)
14h25	<b>Capteur de déplacement optique haute résolution à étendue de mesure millimétrique</b> F. Lamarque, C. Prella, P. Revel (UTC, Laboratoire Roberval))
14h50	<b>OCTAVE, système de contrôle bio-inspiré de l'altitude d'un micro-aéronef</b> F. Ruffier, N. Franceschini. (Biorobotique, Mouvement et Perception)
15h15	<b>Test et réingénierie du système de contrôle d'exécution de plans PILOT</b> L. Nana, L. Marcé (UBO)
15h40	<b>Pause</b>
16h10	<b>Conclusion des premières journées du réseau thématique pluridisciplinaire microrobotique</b> A. Bourjault (LAB)
16h40	<b>Cloture des journées</b>